

BK8

Mit Flanschbindung

50 – 2.600 Nm**Eigenschaften**

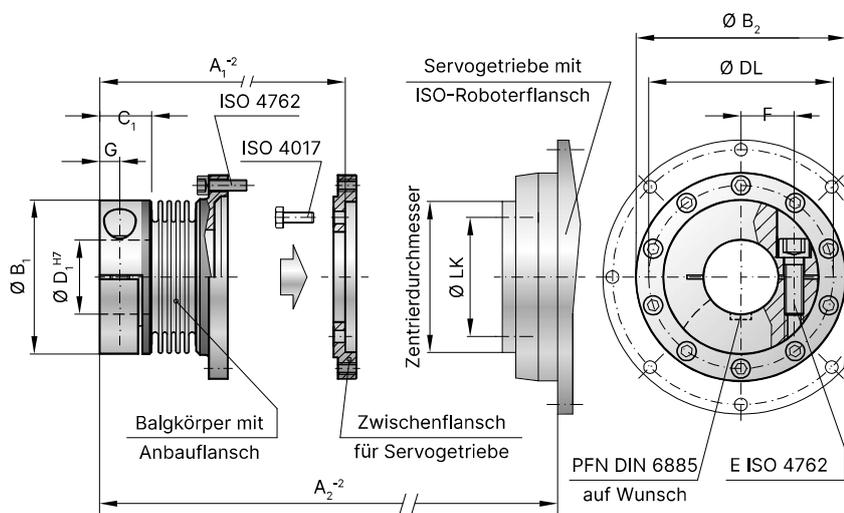
- Kompakte einfache Bauweise
- Geringer Einbauraum
- Für ISO Robotergetriebe

Material

- **Balg** aus hochfestem Edelstahl
- **Naben** bis Serie 300 Aluminium, ab Serie 1500 Stahl
- **Zwischenflansch** aus Stahl

Design

Eine Klemmnabe mit einer seitlichen Schraube, eine Flanschnabe mit separatem Zwischenflansch. Kurzzeitig 1,5-facher Wert von T_{KN} zulässig.



Modell BK8

Serie			15	60	150	300	1.500
Roboterflansch Zentrierdurchmesser	(mm)		40 h7	63 h7	80 h7	100 h7	160 h7
Roboterflansch Lochkreis Ø / Gewinde	(mm)		31,5 / 8 x M5	50 / 8 x M6	63 / 12 x M6	80 / 12 x M8	125 / 12 x M10
Max. Drehmoment*	(Nm)		50	210	380	750	2.600
Länge	(mm)	A ₁	48,5	67	72	90	140
Länge Einbauraum	(mm)	A ₂	68	97	101	128	190
Nabendurchmesser	(mm)	B ₁	49	66	82	110	157
Flanschdurchmesser	(mm)	B ₂	63,5	86	108	132	188
Passungslänge	(mm)	C ₁	16,5	23	27,5	34	55
Bohrungsdurchmesser H7 von/bis	(mm)	D ₁	12-28	14-35	19-42	24-60	50-80
Lochkreisdurchmesser	(mm)	DL	56,5	76	97	120	170
Gewinde	(mm)		10 x M4	10 x M5	10 x M6	12 x M6	16 x M8
Befestigungsschrauben ISO 4762		E ₁	1 x M5	1 x M8	1 x M10	1 x M12	2 x M20
Anzugsmoment	(Nm)		8	45	80	120	470
Mittenabstand	(mm)	F	1 x 17,5	1 x 23	1 x 27	1 x 39	2 x 55
Abstand	(mm)	G	6,5	9,5	11	13	22,5
Masse ca.	(kg)		0,3	0,7	1	2,8	10
Trägheitsmoment	(10 ⁻³ kgm ²)	J _{ges}	0,15	0,65	1,3	5,5	45
Lateral	± (mm)		0,25	0,25	0,25	0,25	0,25
Angular	± (Grad)	Max. Werte	1	1	1	1	1
Axial	± (mm)		1	1,5	2	2,5	3